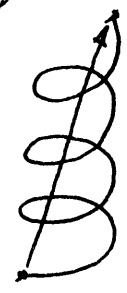
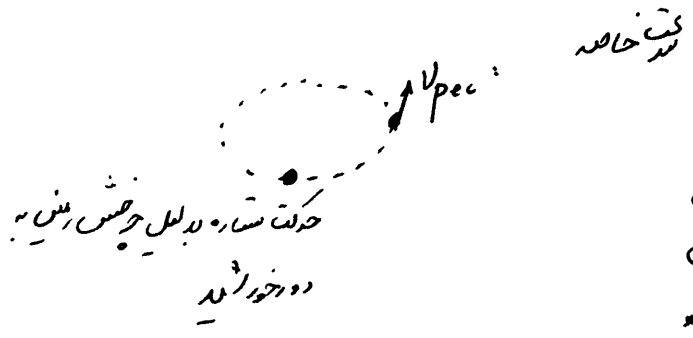


Astrometry in Microlensing

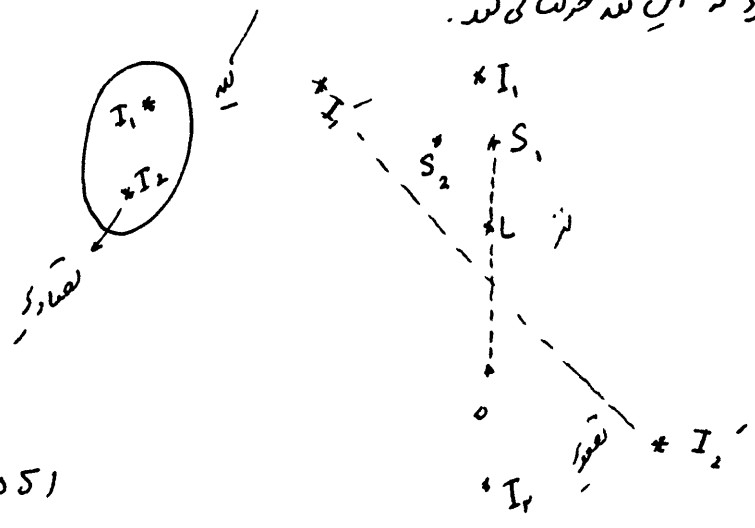
انقره‌سنجی: تعیین موقعیت اجرام آسمانی و جابه‌جایی تیر آن



تغییر مکان ستاره
بدلیل ریزش حرکت زمین
در صورت خاص ستاره

در همداری گرانشی نیز بدلیل حرکت منبع، ممکن تعدادی از تیرهای گذر، حاله اگر فاصله مکانی تصویر از روچکر از قدری تفاوت داشته باشند، در این صورت که ای‌دی شود که این تده حرکتی کند.

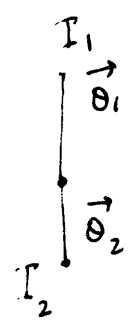
Resolution \sim as
تعداد \sim mas



A&A 438, 153 (2005)
S. Rahvar and S. Ghasemi

تصویرهای سنسور آندره

10⁻⁵ با دقت تغییر SIM GAIA



$$\theta_{C.L} = \frac{\theta_1 \cdot L_1 + \theta_2 \cdot L_2}{L}$$

توزع در حسی

کمیت جدیدی بنام مرکز درخشندگی تعریف می‌کنیم
حال از این کمیت برای تعیین بهای استفاده می‌شود.

2,

نشان دهند این نقطه که مرکز خمشدگی از چشمه جدا باشد دارد

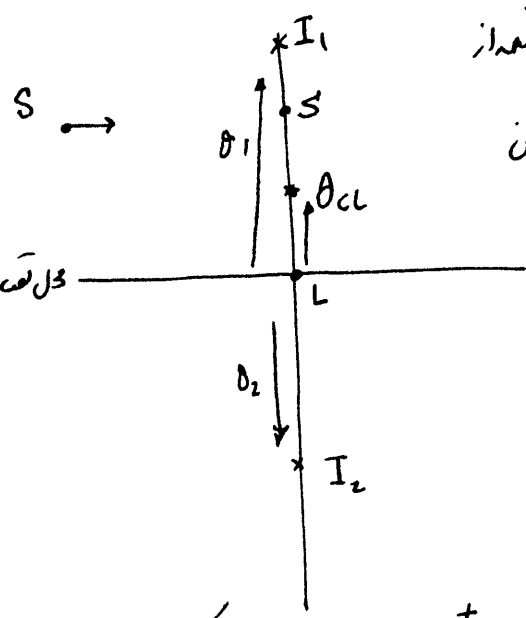
$$\delta\theta = \theta_{c.l} - \beta \rightarrow$$

β : کل خمشدگی

$$u \rightarrow \infty \Rightarrow \delta\theta = 0$$

$$\theta^{\pm} = \frac{1}{2} \left[\beta \pm \sqrt{\beta^2 + 4\theta_E^2} \right]$$

$$A^{\pm} = \frac{1}{2} \left[\pm 1 \pm \frac{2+u^2}{u\sqrt{u^2+4}} \right]$$



زمانی که چشمه از این به لزر شود چشمه از دید ما خارج شده و روی آن

مرکز خمشدگی شروع به حرکت می کند

$$\theta_{c.l} = \frac{\theta^+ L^+ + \theta^- L^-}{L}$$

L_0 : در خمشدگی ذاتی
صورت خروج را بر ۲ تقسیم

$$\begin{cases} A^{\pm} = \frac{L^{\pm}}{L_0} \\ A = \frac{L}{L_0} \end{cases}$$

$$\theta_{c.l} = \frac{\theta^+ A^+ + \theta^- A^-}{A}$$

$$\vec{\theta}_{c.l} = \left(\frac{2+u^2}{u\sqrt{u^2+4}} \right)^{-1} \frac{1}{4} \left\{ \left[\beta + \sqrt{\beta^2 + 4\theta_E^2} \right] \left[1 + \frac{2+u^2}{u\sqrt{u^2+4}} \right] \right.$$

$$\left. + \left(\beta - \sqrt{\beta^2 + 4\theta_E^2} \right) \left(-1 + \frac{2+u^2}{u\sqrt{u^2+4}} \right) \right\}$$

$$\frac{\vec{\theta}_{c.l}}{\theta_E} = \frac{1}{4} \left[(u + \sqrt{u^2+4}) \left(1 + \frac{2+u^2}{u\sqrt{u^2+4}} \right) + (u - \sqrt{u^2+4}) \left(-1 + \frac{2+u^2}{u\sqrt{u^2+4}} \right) \right]$$

$$\theta_{c.l} / \theta_E = \frac{1}{2} \frac{u\sqrt{u^2+4}}{2+u^2} \left(\frac{2+u^2}{\sqrt{4+u^2}} + \sqrt{u^2+4} \right)$$

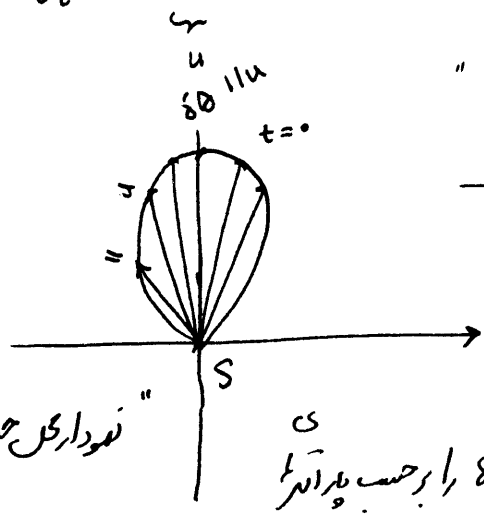
3,

$$\theta_{c.l.} / \theta_E = \frac{1}{2} \frac{u}{2+u^2} (2+u^2+u^2+4)$$

$$\theta_{c.l.} / \theta_E = \frac{u}{2+u^2} (u^2+3)$$

$$\delta\theta = \theta_{c.l.} - u \rightarrow \frac{\delta\theta}{\theta_E} = \frac{\theta_{c.l.}}{\theta_E} - \frac{u}{\theta_E} = \frac{u}{u^2+2} (u^2+3) - u$$

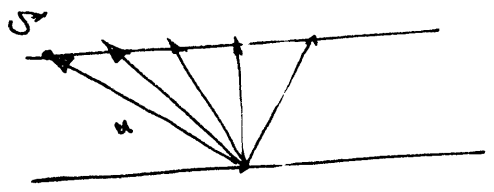
$$\delta\vec{\theta} = \frac{\vec{u}}{u+2} \theta_E$$



"تصویر به صورت گنبد است"

"نمودار گنبد چشمه آب"

توی نمودار تغییرات $\delta\theta$ را بر حسب θ_E می بینیم
 $t = 0, u_0 = 0.1, t_E = 50$



نویس کنید بدین محدودیت قدرت تفکیک ابزارهای رصدی فقط ما در تمام تغییرات چشمه را بتوانیم اندازه گیری کنیم

$$\frac{d\delta\theta}{du} = \theta_E \left[\frac{2+u^2-2u^2}{(2+u^2)^2} \right] = 0 \rightarrow u = \sqrt{2}$$

بسیار حدی زنی آنرا می اندازد
 $u = \sqrt{2}, \beta = \sqrt{2} \theta_E$

$$\delta\theta_{max} = \frac{\sqrt{2}}{4} \theta_E$$

$$\delta\theta_x = \frac{\frac{t}{t_E}}{2 + u_0^2 + \left(\frac{t}{t_E}\right)^2} \theta_E$$

$$u = u_0^2 + \left(\frac{t}{t_E}\right)^2$$

$$\vec{u} = i \frac{t}{t_E} + j u_0$$

$$\delta\theta_y = \frac{u_0}{2 + u_0^2 + \left(\frac{t}{t_E}\right)^2} \theta_E$$

$$\frac{\delta\theta_x}{\delta\theta_y} = \frac{t}{t_E} \rightarrow \frac{t}{t_E} = u_0 \frac{\delta\theta_x}{\delta\theta_y}$$

$$\delta\theta_x = \frac{u_0 \frac{\delta\theta_x}{\delta\theta_y} \theta_E}{2 + u_0^2 + \left(\frac{\delta\theta_x}{\delta\theta_y}\right)^2}$$

حد اکثر $\delta\theta_{max}$ را اندازه گیری کنیم در اصل زیاد به انحنای ای کسب کرده ایم

$$\delta\theta_y = \frac{\theta_E u_0}{2 + u_0^2 + \left(\frac{\delta\theta_x}{\delta\theta_y}\right)^2 u_0^2} \quad \frac{D_{OL}}{D_S} = x$$

$$\delta\theta_{max} = \frac{1}{2\sqrt{2}} \sqrt{\frac{4GM}{c^2} \frac{D_S - D_L}{D_S D_L}} \rightarrow \delta\theta_{max} = \frac{1}{2\sqrt{2}} \sqrt{\frac{4GM}{c^2} \frac{1-x}{D_S x}}$$

$$\pi_E = \frac{1}{\sqrt{M}} \sqrt{\frac{1-x}{x}}$$

از طرف دیگر از اختلاف منظر

$$\frac{\delta\theta_{max}}{\pi_E} = \frac{M}{2\sqrt{2}} \sqrt{\frac{G}{c^2 D_S}}$$

از این رابطه می توانیم جدا نثر تعیین کنیم

$$t_E = \frac{R_E}{v_t} = \frac{1}{v_t} \sqrt{\frac{4GM}{c^2} \frac{D_{OL} D_{LS}}{D_S}}$$

(v_t, M, D_{OL})

سین، جایگذاری در رابطه $\delta\theta_{max}$ می توانیم x را تعیین کنیم در نهایت از رابطه می توانیم v_t را بدست آوریم

پس تمام کمیت های هندسی را در دسترس می شوند

مشکلهای زرد MACHO

وجود MACHO - در حاله کشف می تواند نقش ماده تاریک را انجام دهد

مشکلهای زردی تواند حجم و توزیع فضای MACHO - را تعیین کرد

دورود MACHO - EROS دره های زردی کرده اند



البته نظریه Self lensing نیز وجود دارد

دارد بین مخی که نرهای ریدادهای مشاهده شده در LMC است

و نه در حاله کشفشان . این بین مخی است که MACHO - نمی تواند ماده تاریک را توضیح دهند

البته مناقشه بر سر های زردی تاریک همچنان باقی است